

6B' ΓΕΛ. 76 $A(\alpha, \beta), B(\gamma, \delta), \Gamma(\alpha-\gamma, \beta-\delta)$

$\vec{AB} = (\gamma-\alpha, \delta-\beta)$ $\vec{A\Gamma} = (\alpha-\gamma-\alpha, \beta-\delta-\beta) = (-\gamma, -\delta)$

$\det(\vec{AB}, \vec{A\Gamma}) = \begin{vmatrix} \gamma-\alpha & \delta-\beta \\ -\gamma & -\delta \end{vmatrix} = -\delta(\gamma-\alpha) - (-\gamma)(\delta-\beta) = -\gamma\delta + \alpha\delta + \gamma\delta - \beta\gamma = \alpha\delta - \beta\gamma.$

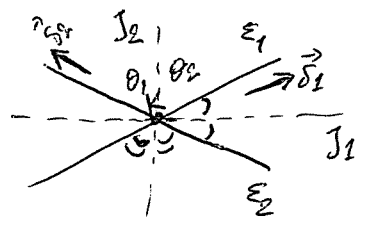
Τα σημεία A, B, Γ είναι συνευθειακά αν και μόνο αν

$\det(\vec{AB}, \vec{A\Gamma}) = 0 \Leftrightarrow \alpha\delta - \beta\gamma = 0 \Leftrightarrow \alpha\delta = \beta\gamma.$

8B' ΓΕΛ. 76

$E_1: 3x - 4y + 1 = 0$
 $E_2: 5x + 12y + 4 = 0$

$\vec{\delta}_1 = (-4, -3)$ $\vec{\delta}_1 \parallel \epsilon_1$
 $\vec{\delta}_2 = (12, -5)$ $\vec{\delta}_2 \parallel \epsilon_2$



Για την γωνία θ των διανυσμάτων $\vec{\delta}_1, \vec{\delta}_2$ γυρίζουμε ότι

$\cos\theta = \frac{\vec{\delta}_1 \cdot \vec{\delta}_2}{|\vec{\delta}_1| |\vec{\delta}_2|} = \frac{-4 \cdot 12 + (-3) \cdot (-5)}{\sqrt{(-4)^2 + (-3)^2} \cdot \sqrt{12^2 + (-5)^2}} =$

$= \frac{-48 + 15}{\sqrt{25} \cdot \sqrt{169}} = \frac{-33}{5 \cdot 13} = -\frac{33}{65} < 0 \Rightarrow \theta \text{ αμβλεία γωνία}$

Το σημείο τομής των E_1, E_2

$\theta = \theta_1 + \theta_2$

βρίσκουμε από το σύστημα

$\begin{cases} 3x - 4y = -1 \\ 5x + 12y = -4 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 9x - 12y = -3 \\ 5x + 12y = -4 \end{cases}$

$3(-\frac{1}{2}) - 4y = -1$
 $-\frac{3}{2} - 4y = -1 \quad (\cdot 2)$
 $-3 - 8y = -2$
 $-8y = 3 - 2$
 $-8y = 1$
 $y = -\frac{1}{8}$

$14x = -7$
 $x = -\frac{7}{14}$
 $x = -\frac{1}{2}$

$K(-\frac{1}{2}, -\frac{1}{8})$

Αν J_2 είναι μία δεσμοζώνη των γωνιών των E_1, E_2 , τότε

$J_2: y + \frac{1}{8} = \lambda(x + \frac{1}{2}) \Leftrightarrow y + \frac{1}{8} = \lambda x + \frac{\lambda}{2} \Leftrightarrow 8y + 1 = 8\lambda x + 4\lambda \Leftrightarrow$

$\Leftrightarrow 8\lambda x - 8y + 4\lambda - 1 = 0.$

Παράδειγμα διάνυσμα είναι το $\vec{\delta}_j = (-8, -8\lambda)$. Αν θ_1 η γωνία των $\vec{\delta}_1, \vec{\delta}_j$ και θ_2 η γωνία των $\vec{\delta}_2, \vec{\delta}_j$, τότε $\theta_1 = \theta_2$. Έχουμε λοιπόν

$\cos\theta_1 = \cos\theta_2 \Leftrightarrow \frac{\vec{\delta}_1 \cdot \vec{\delta}_j}{|\vec{\delta}_1| |\vec{\delta}_j|} = \frac{\vec{\delta}_2 \cdot \vec{\delta}_j}{|\vec{\delta}_2| |\vec{\delta}_j|} \Leftrightarrow \frac{(-4)(-8) + (-3)(-8\lambda)}{5 \cdot \sqrt{(-8)^2 + (-8\lambda)^2}} = \frac{12(-8) + (-5)(-8\lambda)}{13 \cdot \sqrt{(-8)^2 + (-8\lambda)^2}}$